

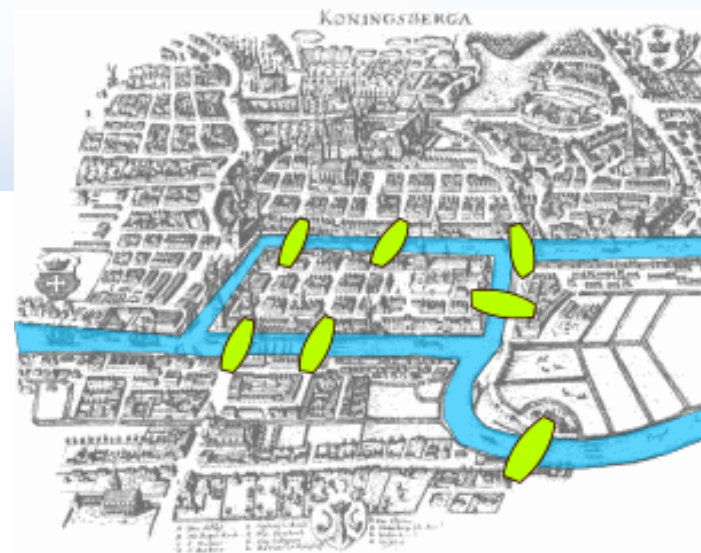
アルゴリズムとデータ構造

第11回 グラフの探索

今日の内容

- グラフ
 - なんでグラフ？
 - グラフの数学的な定義
 - ネットワーク(重み付きグラフ)の定義
- グラフデータの取り扱い方
 - 隣接行列による表現
 - 隣接リストによる表現
- グラフの探索の仕方
 - 幅優先探索
 - 深さ優先探索

ケーニヒスベルクの橋



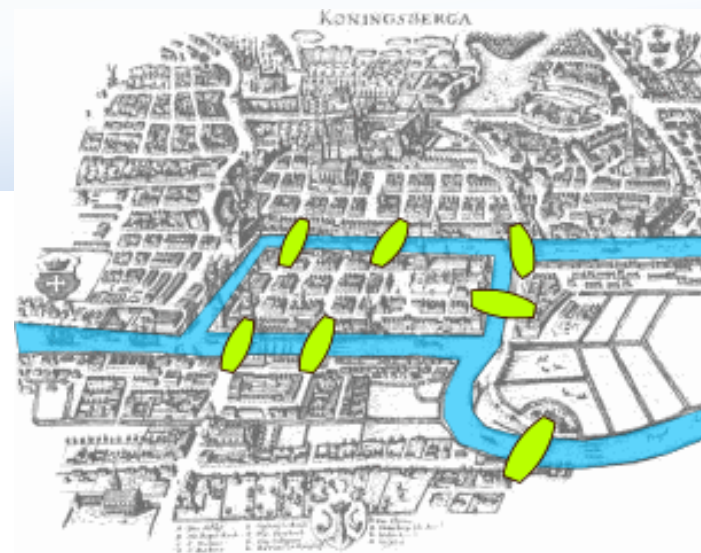
- ケーニヒスベルクという街にはプレーゲル川が流れ、7つの橋が架かっていた
- Q: 7つすべての橋を、それぞれちょうど1回ずつ渡って歩くコースって、ある？

A: ない。
その理由は ...



オイラー (Euler) 18世紀の数学者。天文学者や物理学者などでもある。解析学、整数論、トポロジー、グラフ理論などに大きな足跡を残した。

ケーニヒスベルクの橋



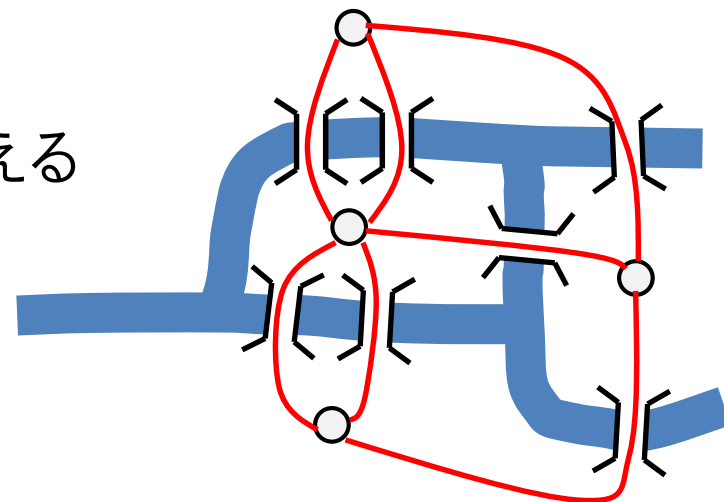
- ケーニヒスベルクという街にはプレーゲル川が流れ、7つの橋が架かっていた
- Q: 7つすべての橋を、それぞれちょうど1回ずつ渡って歩くコースって、ある？

- 川で別れる4つの土地を「頂点」、橋を「(頂点を結ぶ)辺」に置き換える

街をグラフで表す

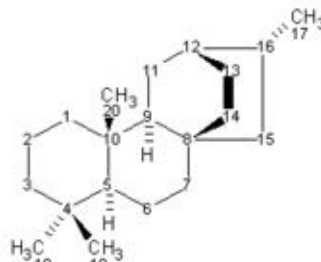
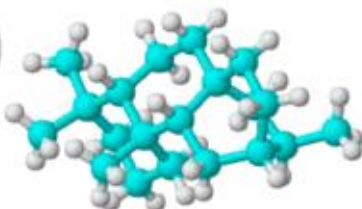
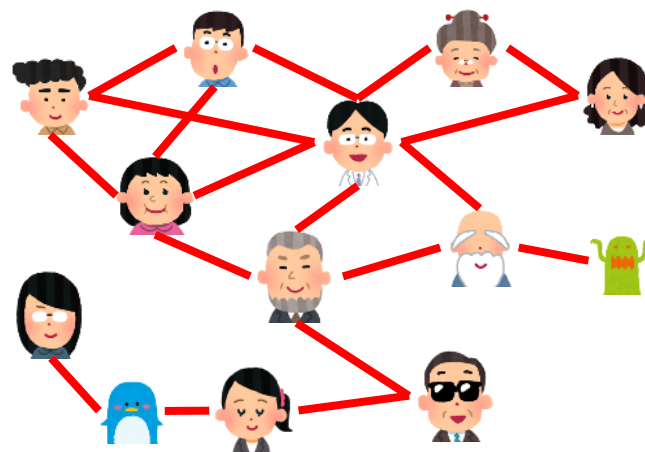
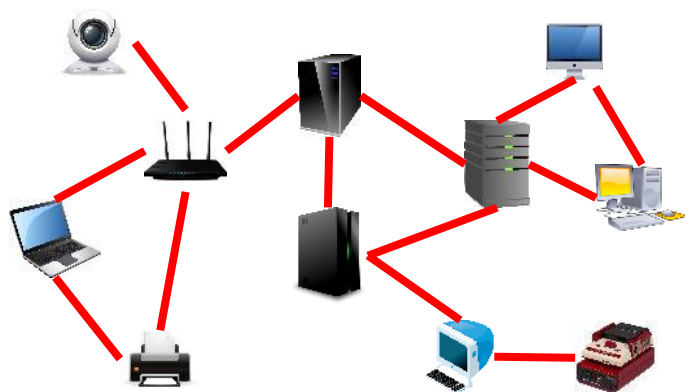
- グラフが一筆書きできる条件は ...

グラフの性質を調べる



なんでグラフ？

モノとモノのつながりを簡潔に記述し，解析できる！



世の中のすべてはグラフ！

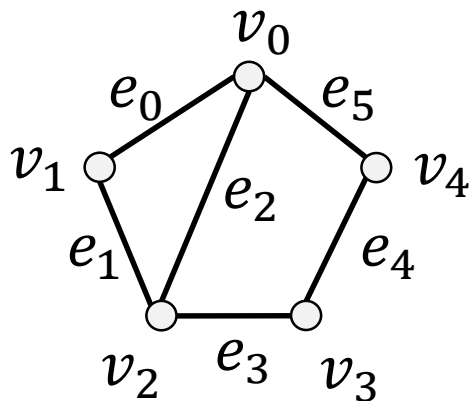
グラフ (graph) $G = (V, E)$

頂点 (vertex) の集合 V と

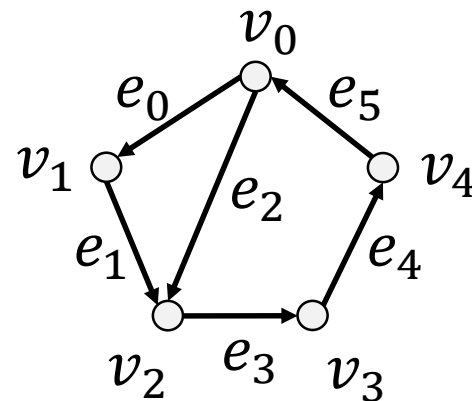
辺 (edge) の集合 $E \subseteq V \times V$ の組 (V, E) のこと

例) $V = \{v_0, v_1, v_2, v_3, v_4\}$, $E = \{e_0, e_1, e_2, e_3, e_4, e_5\}$ のとき
ただし, $e_0 = (v_0, v_1)$, $e_1 = (v_1, v_2)$, $e_2 = (v_0, v_2)$,
 $e_3 = (v_2, v_3)$, $e_4 = (v_3, v_4)$, $e_5 = (v_4, v_0)$

無向グラフ (undirected graph)



有向グラフ (directed graph)



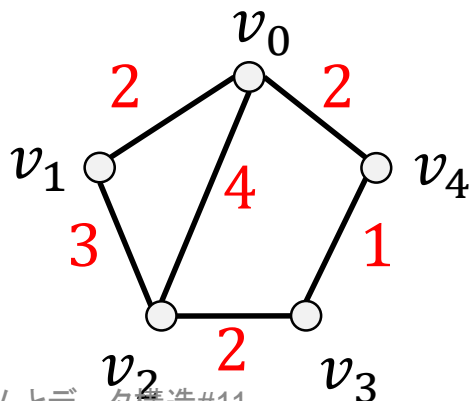
有向グラフの場合, 辺 (u, v) は頂点 u から頂点 v への辺 (有向辺) を表す
無向グラフでは辺 (u, v) を $\{u, v\}$ と書く場合もある

ネットワーク (network)

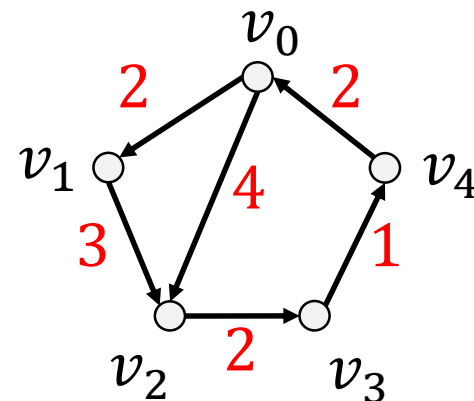
各辺 e_i に**重み** (整数値または実数値) w_i が付いたグラフのこと. **重み付きグラフ** (weighted graph).

例) $V = \{v_0, v_1, v_2, v_3, v_4, v_5\}$, $E = \{e_0, e_1, e_2, e_3, e_4, e_5\}$ のとき
ただし, $e_0 = (v_0, v_1)$, $e_1 = (v_1, v_2)$, $e_2 = (v_0, v_2)$,
 $e_3 = (v_2, v_3)$, $e_4 = (v_3, v_4)$, $e_5 = (v_4, v_0)$
 $w_0 = 2, w_1 = 3, w_2 = 4, w_3 = 2, w_4 = 1, w_5 = 2$

無向ネットワーク

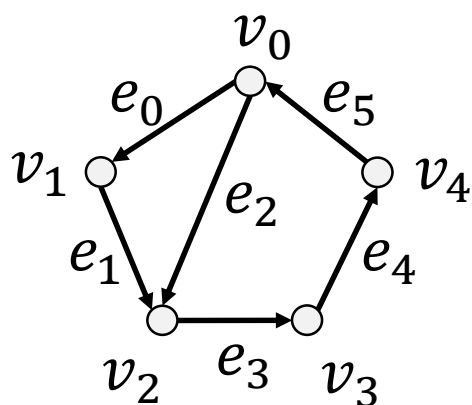


有向ネットワーク



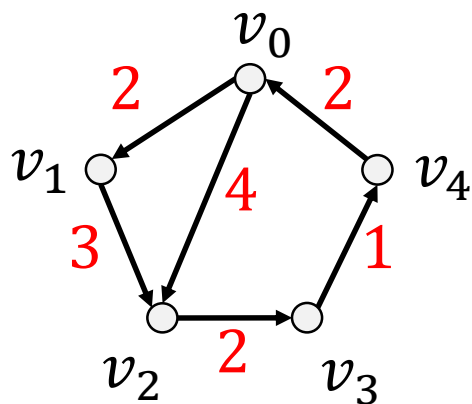
隣接行列 (adjacency matrix) による表現

有向グラフについて、各辺の有無を**行列**で表したものの
(有向ネットワークの場合は重みを要素とした行列)



	v_0	v_1	v_2	v_3	v_4
v_0	0	1	1	0	0
v_1	0	0	1	0	0
v_2	0	0	0	1	0
v_3	0	0	0	0	1
v_4	1	0	0	0	0

$$A(i,j) = \begin{cases} 1 & ((v_i, v_j) \in E), \\ 0 & ((v_i, v_j) \notin E) \end{cases}$$



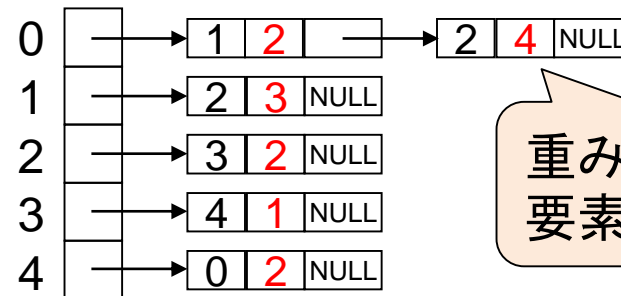
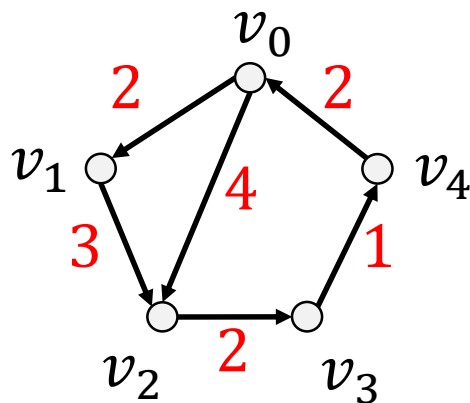
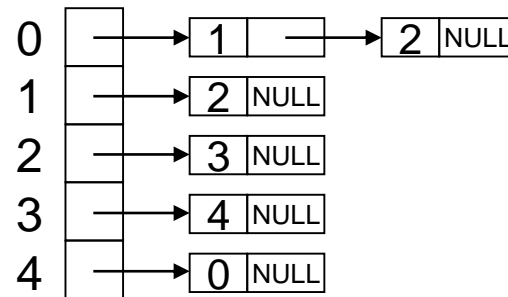
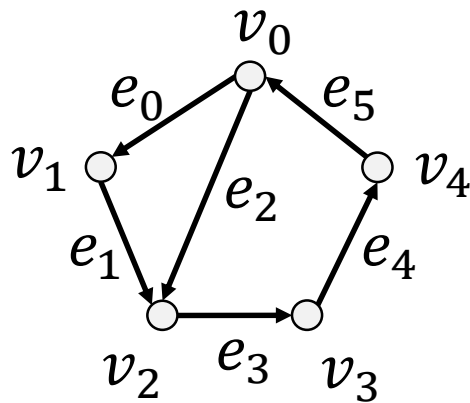
	v_0	v_1	v_2	v_3	v_4
v_0	0	2	4	0	0
v_1	0	0	3	0	0
v_2	0	0	0	2	0
v_3	0	0	0	0	1
v_4	2	0	0	0	0

$$A(i,j) = \begin{cases} w_k & ((v_i, v_j) = e_k \in E), \\ 0 & ((v_i, v_j) \notin E) \end{cases}$$

※ 無向グラフの場合は、各無向辺 (u, v) を2つの有向辺 (u, v) , (v, u) に置き換えた有向グラフとみなして表現する

隣接リスト (adjacency list) による表現

有向グラフについて、各辺の有無を**連結リストの配列**で表したもの(ネットワークの場合は重みを付加する)



重みは第2要素に格納

※ 無向グラフの場合は、各無向辺 (u, v) を2つの有向辺 (u, v) , (v, u) に置き換えた有向グラフとみなして表現する

隣接行列と隣接リストの利点, 欠点

隣接行列

利点

2頂点間に辺があるか否かを $O(1)$ 時間でチェック可能

欠点

$O(n^2)$ の記憶領域が必要

1つの頂点の隣接頂点を求めるのに $O(n)$ 時間必要

隣接リスト

利点

$O(m)$ の記憶領域で済む

1つの頂点の隣接頂点を求めるのは, その隣接頂点数に比例した時間だけで可能

欠点

2頂点間に辺があるか否かをチェックするのに, 隣接頂点数に比例した時間が必要

連結リストを線形探索するから

グラフの探索

頂点数 n の入力グラフ $G = (V, E)$ が与えられたとき、その**すべての頂点を訪問すること**。

- 入力グラフは、隣接リスト表現で与えられるとする
- 出力として、訪問した頂点の並びを出力する。
ただし、同じ頂点は2回以上重複して出力しないものとする

応用

- ゲーム(迷路, 盤ゲーム), 画像処理, etc...

各種グラフ処理の
基本アルゴリズム

探索法には主に次の2つがある。

1. **幅優先探索** (Breadth-First Search, **BFS**)
2. **深さ優先探索** (Depth-First Search, **DFS**)

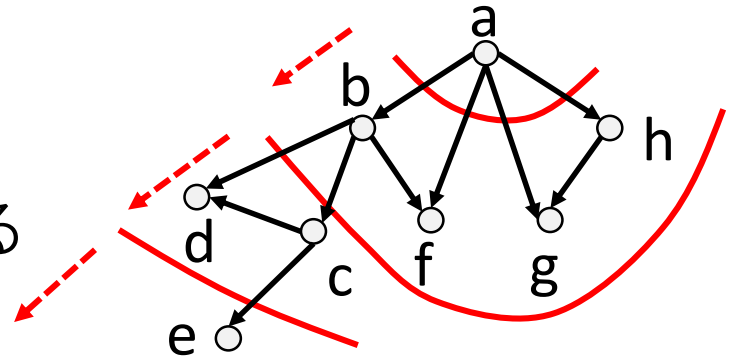
幅優先探索の考え方

基本的なアイデア

- ソース(スタート地点となる頂点) s から「波」を伝播させて、波の「先端」(frontier)を横断的に訪問(展開)することで、すべての頂点を探索する

特長

- ソースから近い順番に訪問できる



アルゴリズムの動き

1. ソース s を一つ決め, キュー(FIFO)に入れる
2. キューから一つ頂点 v を取り出して v をたどる
3. v の隣接頂点のうち未訪問(かつ未発見)の頂点をすべてキューに入れる
4. キューが空になるまで2と3を繰り返す

幅優先探索アルゴリズム BFS

Procedure BFS (G : グラフ)

```
1: for each  $v \in V$  do 状態[ $v$ ] ← 白;
2: Q ← 空のキュー;
3: 状態[ $s$ ] ← 赤; // ソース $s$ は適当な頂点
4: Q.Enqueue( $s$ );
5: while (Q が空でない) do begin
6:    $v \leftarrow$  Q.Dequeue();
7:    $v$  を出力する; // その頂点を処理
8:   for each ( $v$  の隣接頂点  $u$ ) do
9:     if (状態[ $u$ ] = 白) then
10:      状態[ $u$ ] ← 赤;
11:      Q.Enqueue( $u$ );
12:     end if
13:   状態[ $v$ ] ← 黒;
14: end while
```

頂点 v の状態の意味

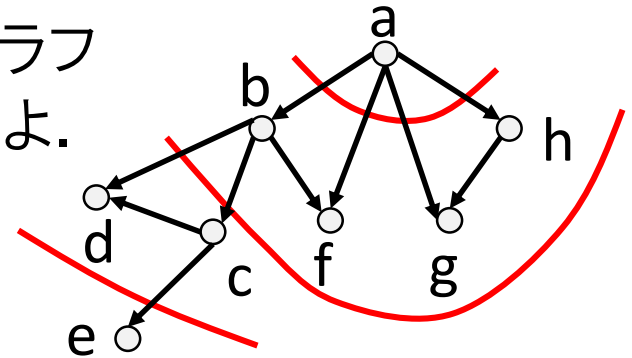
色	意味
白	未訪問
赤	発見済
黒	訪問済

最悪/平均の
時間計算量は $O(n + m)$
(n : 頂点数, m : 辺の本数)

幅優先探索の計算例

問い：右図の隣接リスト表現で与えられるグラフ
 G のBFSで出力される頂点リストを与えよ。

解答：a, b, f, g, h, d, c, e



ステップ	訪問頂点 v	v の隣接頂点リスト	キューQの内容
0	-		<u>a</u>
1	a	b, f, g, h	<u>b</u> , f, g, h
2	b	d, c, ✗	f, g, h, <u>d</u> , c
3	f	null	g, h, d, c
4	g	null	<u>h</u> , d, c
5	h	✗	<u>d</u> , c
6	d	null	<u>c</u>
7	c	✗ , e	<u>e</u>
8	e	null	-

G の隣接リスト表現

頂点	隣接リスト
a	b, f, g, h
b	d, c, f
c	d, e
d	null
e	null
f	null
g	null
h	g

※ 下線は次に取り出される頂点. 赤字は新たに追加された頂点.

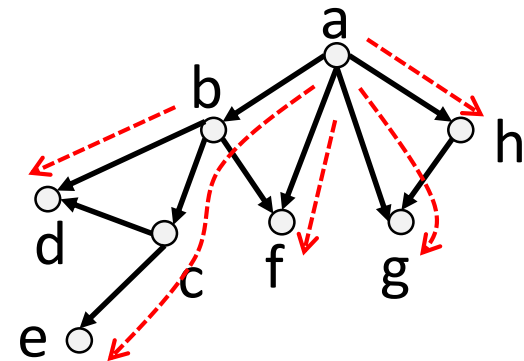
深さ優先探索の考え方

基本的なアイデア

- ソース(スタート地点となる頂点) s から, 未発見の頂点を優先的に可能な限り深い方へと探索する

特長

- メモリ使用量が少なくなることが多い
- 特に再帰版は実装が簡単



アルゴリズムの動き

1. ソース s を一つ決め, **スタック**(LIFO)に入れる
2. スタックから一つ頂点 v を取り出して v をたどる
3. v の隣接頂点のうち未訪問(かつ未発見)の頂点をすべてスタックに入れる
4. スタックが空になるまで2と3を繰り返す

深さ優先探索アルゴリズム DFS

幅優先探索 (BFS) と見比べて、変わった場所は？

Procedure DFS (G : グラフ)

```
1: for each  $v \in V$  do 状態[ $v$ ] ← 白;
2: Q ← 空のスタック;
3: 状態[ $s$ ] ← 赤; // ソース $s$ は適当な頂点
4: Q.Push( $s$ );
5: while (Q が空でない) do begin
6:    $v \leftarrow$  Q.Pop();
7:    $v$  を出力する; // その頂点を処理
8:   for each ( $v$  の隣接頂点  $u$ ) do
9:     if (状態[ $u$ ] = 白) then
10:      状態[ $u$ ] ← 赤;
11:      Q.Push( $u$ );
12:     end if
13:   状態[ $v$ ] ← 黒;
14: end while
```

頂点 v の状態の意味

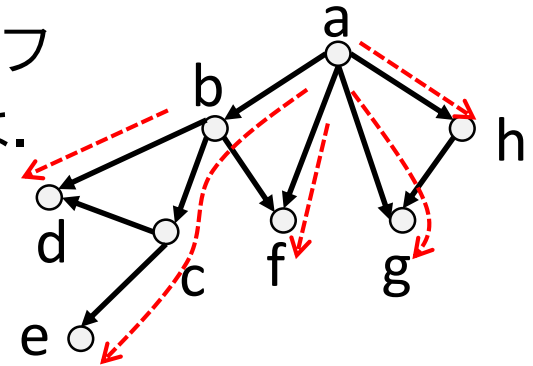
色	意味
白	未訪問
赤	発見済
黒	訪問済

最悪/平均の
時間計算量は $O(n + m)$
(n : 頂点数, m : 辺の本数)

深さ優先探索の計算例

問い：右図の隣接リスト表現で与えられるグラフ
 G のDFSで出力される頂点リストを与えよ。

解答：a, h, g, f, b, c, e, d



ステップ	訪問頂点 v	v の隣接頂点リスト	スタックQの内容
0	-		a
1	a	b, f, g, h	b, f, g, h
2	h	g	b, f, g
3	g	null	b, <u>f</u>
4	f	null	<u>b</u>
5	b	d, c, g	d, c
6	c	d , e	d, <u>e</u>
7	e	null	<u>d</u>
8	d	null	-

頂点	隣接リスト
a	b, f, g, h
b	d, c, f
c	d, e
d	null
e	null
f	null
g	null
h	g

※ 下線は次に取り出される頂点. 赤字は新たに追加された頂点.

深さ優先探索アルゴリズム DFS (再帰版)

Procedure DFS (G : グラフ)

```
1: for each ( $v \in V$ ) do 状態[ $v$ ] ← 白;  
2:  $s \leftarrow$ ソース頂点; // ソース $s$ は適当な頂点  
3: Visit( $s$ ); // 再帰手続きの開始
```

Procedure Visit(v : 頂点)

```
1:  $v$  を出力する;  
2: 状態[ $v$ ] ← 黒;  
3: for each ( $v$ の隣接頂点 $u$ ) do  
4:   if (状態[ $u$ ]=白) then  
5:     Visit( $u$ ); //再帰呼び出し  
6:   end if  
6: end for
```

頂点 v の状態の意味

色	意味
白	未訪問
黒	訪問済

このアルゴリズム場合、隣接リストの順に未訪問の頂点を可能な限り深く探索するので、スタックを使うアルゴリズムとは出力順が異なる点に注意

【練習】先の例のグラフ G に対してどのような順番で出力されるか？